

A-10 次の記述は、無線通信機器に使用されている DSP(デジタルシグナルプロセッサ:Digital Signal Processor)を用いたデジタル信号処理について述べたものである。□ 内に入れるべき字句の正しい組合せを下の番号から選べ。

- (1) デジタル信号処理では、例えば音声のアナログ信号を □ A D でデジタル信号に変換して DSP と呼ばれるデジタル信号処理専用のプロセッサに取り込む。
- (2) DSP は、信号を □ B するので、複雑な信号処理が可能である。また、処理部の □ C の入れ替えていくつもの機能を実現できるものもある。

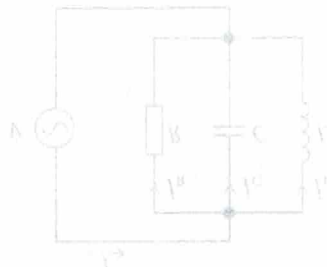
	A	B	C
1	D-A 変換器	演算処理	ソフトウェア
2	D-A 変換器	位相変換	モデム
3	A-D 変換器	演算処理	モデム
4	A-D 変換器	位相変換	モデム
5	A-D 変換器	演算処理	ソフトウェア



(HZ104-2)

問題文の続きと選択肢のリストが部分的に見えます。選択肢には A, B, C の組み合わせが示されています。

1. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{2}$ [rad] である。
2. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{4}$ [rad] である。
3. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{6}$ [rad] である。
4. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{3}$ [rad] である。
5. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{12}$ [rad] である。



1. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{2}$ [rad] である。
2. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{4}$ [rad] である。
3. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{6}$ [rad] である。
4. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{3}$ [rad] である。
5. V^u と V^v の位相角は $\frac{\pi}{12}$ [rad] である。

問題文の続きと選択肢のリストが部分的に見えます。選択肢には A, B, C の組み合わせが示されています。